

Instelling wieluitslag Rooby 140400 t/m 140403

- 0, ×

Sluit de Rooby via USB aan. Deze maakt nu verbinding met de pc. Klik in het hoofdscherm op "Rooby" en dan op "configuratie"

SERVO1 SERVO2 Continue rotatie Servo1 1 Continue rotatie 1 Servo1 60 61 57 60 60 61 57 60 60 61 57 60 57 60 58 Servo1 Servo1 Servo1 1 Servo2 1 Servo2	Configuratie		Schakelaar 1 0
Lange Ander	SSRVD1 Continue rotatie 1000 0 0 0 0 Motor 1 Completende notating 1000 0 Standaardwaarden herstellen Ok	SERVO2 Continue rotatie Fock (*) 57 0 0 0 Modor 2 Congeteerede nothing Finance of the serve/motor	Schukelar 3 0 Senuer 1 0 Actuatoren Zoemar 2 0 Actuatoren Zoemar - Calload - Moteur 2 - Motor 2 - Senue 1 - Senue 1 - Senue 2 - Senue 2 - Senue 2 -

Afbeelding 1: overzicht met configuratiescherm

Configuratie				
SERVO 1 Continue rotatie Hoek (°)	SERVO 2			
	-57			
Motor 1 Omgekeerde richting	Motor 2 Omgekeerde richting			
Standaardwaarden herstellen Ok Stoppen Stop servo/motor				

Configuratiescherm



Klik nu met de muis op het rechterpijltje van servo 2 (in bovenstaand scherm blauw) . Stel nu met de pijltjestoetsen van de PC de maximale uitwijking van de wielen naar LINKS in.

Klik nu met de muis op het linkerpijltje van servo 2 (in bovenstaand scherm grijs). . Stel nu met de pijltjestoetsen van de PC de maximale uitwijking van de wielen naar RECHTS in.

Zorg er voor dat bij beide instellingen de wielen niet tegen het chassis aan lopen.